

**Решения задач экзамена, вариант I**  
Геометрия и алгебра, весенний семестр 2018 г.  
ФАКУЛЬТЕТ МАТЕМАТИКИ, НИУ ВШЭ

**Задача 1.** Рассмотрим поле  $\mathbb{R}$  как векторное пространство над  $\mathbb{Q}$ . Являются ли линейно независимыми векторы

$$3 - 3\sqrt{2}, \quad \frac{1}{\sqrt{2} + 1} ?$$

**Задача 2.** Найдите расстояние между гиперплоскостью  $\Pi$  и точкой  $a$  в евклидовом аффинном пространстве  $\mathbb{R}^4$ , если

$$\begin{aligned} \Pi &= \{x_1 + x_3 + x_4 - 2 = 0\}; \\ a &= (1, -2, 5, 8). \end{aligned}$$

**Решение:** Все векторы  $v$ , лежащие в плоскости  $\Pi$  удовлетворяют уравнению:

$$(v, n) = 0,$$

где  $n$  — вектор с координатами  $(1, 0, 1, 1)$ . Действительно, все точки  $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \Pi$  по определению удовлетворяют *неоднородному* уравнению:  $x_1 + x_3 + x_4 = 2$ . Следовательно, вектор с началом в точке  $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \Pi$  и концом в точке  $(y_1, y_2, y_3, y_4) \in \Pi$  удовлетворяет *однородному* уравнению:

$$1 \cdot (y_1 - x_1) + 0 \cdot (y_2 - x_2) + 1 \cdot (y_3 - x_3) + 1 \cdot (y_4 - x_4) = 0.$$

Отсюда немедленно следует, что вектор  $n$  ортогонален плоскости  $\Pi$ .

Расстояние от точки  $a$  до плоскости  $\Pi$  равно длине ортогональной проекции на  $n$  вектора  $u$  с концом в точке  $a$  и началом в произвольной точке  $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \Pi$ . Из рассмотрения прямоугольного треугольника с гипотенузой  $u$ , и катетом направленным вдоль  $n$ , находим формулу для длины такой проекции:

$$\frac{|(n, u)|}{\|n\|}.$$

Заметим, что этот треугольник живёт в двумерной плоскости, натянутой на векторы  $u$  и  $n$ , поэтому для работы с ним вполне достаточно школьной планиметрии и понимания связи между скалярным произведением векторов и косинусом угла между ними (а главное не нужно пытаться представить себе нечто многомерное). Вычисляем

$$\frac{|(n, u)|}{\|n\|} = \frac{|1 \cdot (1 - x_1) + 0 \cdot (-2 - x_2) + 1 \cdot (5 - x_3) + 1 \cdot (8 - x_4)|}{\sqrt{1^2 + 1^2 + 1^2}}.$$

Поскольку точка  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$  лежит в плоскости  $\Pi$ , мы знаем, что  $x_1 + x_3 + x_4 = 2$ . Отсюда получаем ответ:

$$\frac{|1 \cdot 1 + 0 \cdot (-2) + 1 \cdot 5 + 1 \cdot 8 - 2|}{\sqrt{1^2 + 1^2 + 1^2}} = 4\sqrt{3}.$$

Заметим, что аналогичные рассуждения доказывают такую общую формулу для расстояния  $d(a, \Pi)$  от точки  $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$  до гиперплоскости  $\Pi \subset \mathbb{R}^n$ , заданной уравнением  $b_1 x_1 + \dots + b_n x_n + b_0 = 0$ :

$$d(a, \Pi) = \frac{|b_1 a_1 + \dots + b_n a_n + b_0|}{\sqrt{b_1^2 + \dots + b_n^2}}.$$

При  $n = 3$  эта формула совпадает с известной формулой из школьной стереометрии.

**Задача 3.** Вычислите  $A^{2021}$ , где

$$A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 & 5 & 1 \\ -1 & -2 & -1 \\ -2 & 8 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Задача 4.** Найдите собственные значения и собственные векторы матрицы размера  $n \times n$ , все коэффициенты которой равны  $-1$ .

**Решение:** Все строки матрицы равны другу другу, поэтому её ранг равен 1. Следовательно, её ядро имеет размерность  $n-1$ . Все векторы из ядра являются собственными с собственным значением 0. В частности, имеется набор из  $(n-1)$  собственных векторов с собственным значением 0.

Теперь есть два варианта: либо все собственные значения равны 0 (тогда матрица нильпотентна), либо есть одно ненулевое собственное значение кратности один (а в этом случае собственное значение 0 является корнем характеристического многочлена кратности  $n-1$ ). Первый вариант не имеет места, так как  $A^2 = -nA$ , а следовательно  $A$  не может быть нильпотентной. Например, это можно доказать по индукции:  $A^2 = -nA \neq 0$ ,  $A^3 = -nA^2 \neq 0$  и т.д.

Заметим, что попутно мы нашли минимальный многочлен матрицы  $A$ , а именно многочлен  $m(x) := x^2 + nx$ . Действительно,  $m(A) = A^2 + nA = 0$ , но при этом никакой линейный многочлен не аннулирует матрицу  $A$ . Следовательно,  $m$  имеет минимальную степень среди всех ненулевых многочленов, аннулирующих  $A$ .

Поскольку все собственные значения являются корнями минимального многочлена, то ненулевое собственное значение матрицы  $A$  равно  $n$ . Следовательно, характеристический многочлен матрицы  $A$  равен  $x^{n-1}(x-n)$ .

Заметим, что при таких рассуждениях не надо считать никаких определителей. Мы обошлись более простыми вычислениями: нашли ранг матрицы  $A$  и нашли  $A^2$ .

**Задача 5.** Найдите прообраз точки 1 при дробно-линейном преобразовании рациональной проективной прямой, переводящем точки  $2, \frac{4}{3}, 1$ , соответственно, в точки  $-\frac{5}{6}, -\frac{1}{4}, -\frac{3}{4}$ .

**Задача 6.** Найдите сигнатуру квадратичной формы  $q$  на  $\mathbb{R}^4$ , заданной формулой:

$$q(x_1, x_2, x_3, x_4) = \sum_{i=1}^4 x_i^2 + \sum_{1 \leq i < j \leq 4} 4x_i x_j.$$

**Задача 7.** Найдите проективное преобразование вещественной проективной плоскости, которое сохраняет конику  $\{x_0^2 + x_1^2 - x_2^2 = 0\}$  и переводит точку  $(1 : 1 : 3)$  в точку  $(0 : 0 : 1)$ .

**Решение:** В переводе на язык линейной алгебры нам достаточно найти какой-нибудь линейный оператор  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  такой, что:

- (1)  $T$  переводит прямую  $l_1 := \langle (1, 1, 3) \rangle$  в прямую  $l_2 := \langle (0, 0, 1) \rangle$ ;
- (2)  $T$  сохраняет квадратичную форму  $q(x_0, x_1, x_2) := x_0^2 + x_1^2 - x_2^2$ .

Заметим, что *евклидовыми* движениями нам не обойтись — при любых евклидовых движениях прямая  $l_2$  обязана переходить в себя, потому что является осью вращения конуса  $\{x_0^2 + x_1^2 - x_2^2 = 0\}$ . Однако небольшую выгоду мы можем извлечь и из евклидовых движений: рассмотрим поворот относительно вектора  $(0, 0, 1)$  на угол  $\frac{\pi}{4}$  по часовой стрелке. Такой поворот сохраняет конус и прямую  $l_2$ , а прямую  $l_1$  переводит в прямую  $l'_1 = (\sqrt{2}, 0, 3)$ .

Тем самым мы немного упростили задачу — нам осталось найти преобразование  $T'$ , которое сохраняет конус и переводит прямую  $l'_1$  в прямую  $l_2$ , причём обе прямые лежат в плоскости  $\Pi := \{x_1 = 0\}$ . Так что мы можем потребовать, чтобы  $T'$  сохранял плоскость  $\Pi$ . Тогда  $T'$  обязан сохранять и ортогональное дополнение к этой плоскости относительно поляризации формы  $q$ , то есть ось  $x_1$ . Таким образом, можно искать  $T'$  как *гиперболическое* движение с неподвижной прямой, то есть гиперболический поворот. Теперь мы уже существенно упростили задачу, превратив её из трёхмерной в двумерную.

Осталось найти ограничение оператора  $T'$  на плоскость  $\Pi$ . В координатах  $(x_0, x_2)$  оператор  $T'' = T'|_{\Pi}$  должен удовлетворять таким условиям:

- (1)  $T''$  переводит прямую  $\langle(\sqrt{2}, 3)\rangle$  в прямую  $\langle(0, 1)\rangle$ ;
- (2)  $T''$  сохраняет квадратичную форму  $x_0^2 - x_2^2$ .

Второе условие заведомо выполнено, если  $\det T'' = 1$ , и  $T''$  сохраняет прямую  $\{x_0 = x_2\}$  и прямую  $\{x_0 = -x_2\}$ , то есть имеет собственные векторы  $(1, 1)$  и  $(1, -1)$ . Обозначим через  $\lambda$  и  $\mu$  соответствующие им собственные значения (естественно,  $\lambda\mu = 1$ ). Тогда матрица оператора  $T''$  имеет вид:

$$\begin{pmatrix} \frac{\lambda+\mu}{2} & \frac{\lambda-\mu}{2} \\ \frac{\lambda-\mu}{2} & \frac{\lambda+\mu}{2} \end{pmatrix}$$

Осталось найти такие  $\lambda$  и  $\mu = \lambda^{-1}$ , чтобы выполнялось первое условие, то есть

$$\sqrt{2}\frac{\lambda+\mu}{2} + 3\frac{\lambda-\mu}{2} = 0.$$

Отсюда  $\lambda = \frac{3-\sqrt{2}}{\sqrt{7}}$  и  $\mu = \frac{3+\sqrt{2}}{\sqrt{7}}$ . Тогда матрицы операторов  $T''$  и  $T'$  имеют вид:

$$T'' = \frac{\sqrt{7}}{7} \begin{pmatrix} 3 & -\sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & 3 \end{pmatrix}; \quad T' = \frac{\sqrt{7}}{7} \begin{pmatrix} 3 & 0 & -\sqrt{2} \\ 0 & \sqrt{7} & 0 \\ -\sqrt{2} & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Поскольку оператор  $aT'$  для всех ненулевых  $a \in \mathbb{R}$  также удовлетворяет условиям (задача проективная), можно упростить ответ, взяв вместо  $T'$  оператор  $\sqrt{7}T'$ . Тогда в качестве оператора  $T$  можно взять композицию:

$$T = \sqrt{7}T' \circ \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 & -2 \\ -\sqrt{7} & \sqrt{7} & 0 \\ -\sqrt{2} & -\sqrt{2} & 3\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

(здесь мы для удобства матрицу евклидова поворота на угол  $\frac{\pi}{4}$  умножили на  $\sqrt{2}$ , снова воспользовавшись проективностью).

**Задача 8.** Сколько элементов в факторгруппе  $\mathbb{Z}^3/H$ , где  $H \subset \mathbb{Z}^3$  — подгруппа, порождённая векторами  $(2, 2, 0)$ ,  $(3, 0, 3)$  и  $(0, 3, 3)$ ?

**Решение:** Задача эквивалентна приведению матрицы

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

к ступенчатой форме с использованием только *обратимых* над  $\mathbb{Z}$  преобразований строк. Таким образом, разрешается заменять строку  $R_i$  на  $R_i + aR_j$  для всех  $a \in \mathbb{Z}$  (обратное преобразование — замена строки  $R_i$  на  $R_i - aR_j$ ), умножать строку на  $\pm 1$  (остальные целые числа не имеют обратных по умножению) и переставлять строки.

Заметим, что этих действий вполне достаточно для реализации алгоритма Евклида по поиску наибольшего общего делителя всех элементов в данном столбце. Руководствуясь логикой алгоритма Евклида, проделаем такую серию преобразований:

$$R_2 \mapsto R_2 - R_1; \quad R_1 \mapsto R_1 - 2R_2; \quad R_1 \leftrightarrow R_2; \quad R_2 \mapsto R_2 - 2R_3; \quad R_2 \leftrightarrow R_3; \quad R_3 \mapsto -R_3.$$

Получим матрицу:

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix}.$$

Отсюда видно, что в  $H$  есть другая система образующих: векторы  $(1, -2, 3)$ ,  $(0, 3, -3)$ ,  $(0, 0, 12)$ . Теперь мы можем выбрать и более удобную для решения задачи систему образующих в  $\mathbb{Z}^3$ : векторы  $(1, -2, 3)$ ,  $(0, 1, -1)$ ,  $(0, 0, 1)$ . В новых образующих задача сводится к следующей задаче: сколько элементов в факторгруппе  $\mathbb{Z}^3/H'$ , где  $H' \subset \mathbb{Z}^3$  — подгруппа, порождённая векторами  $(1, 0, 0)$ ,  $(0, 3, 0)$  и  $(0, 0, 12)$ ? Ответ 36, поскольку каждый вектор  $v \in \mathbb{Z}^3$  эквивалентен по модулю  $H'$  *единственному* вектору вида  $(0, x, y)$ , где  $0 \leq x < 3$ ,  $0 \leq y < 12$ .

Заметим, что попутно мы доказали изоморфизм  $\mathbb{Z}^3/H \simeq \mathbb{Z}/3\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}$ .